



Marque de commande

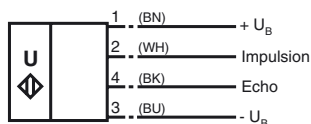
UB4000-30GM-H3-V1

Caractéristiques

- Traitement séparé
- Mode détection directe

Raccordement électrique

Symbole/Raccordement :

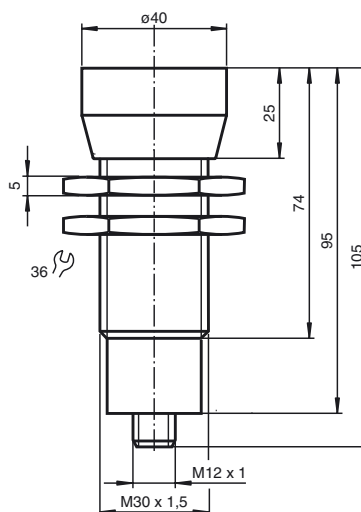


2 = Entrée impulsion
4 = Sortie pour temps de propagation de l'écho
Couleurs des fils selon EN 60947-5-2.

Connecteur V1



Dimensions



Caractéristiques techniques

Caractéristiques générales

Domaine de détection	200 ... 4000 mm
Domaine de réglage	240 ... 4000 mm
Zone aveugle	0 ... 200 mm ¹⁾
Cible normalisée	100 mm x 100 mm
Fréquence du transducteur	env. 85 kHz

Caractéristiques électriques

Tension d'emploi	10 ... 30 V DC, ondulation 10 % _{SS}
Consommation à vide I ₀	≤ 30 mA

Entrée

Type d'entrée	1 entrée impulsions pour les impulsions émises (cadence) niveau signal 0 (activée): < 5 V (U _B > 15 V) niveau signal 1 (désactivée): > 10 V ... +U _B (U _B > 15 V) niveau signal 0 (activée): < 1/3 U _B (10 V < U _B < 15 V) niveau signal 1 (désactivée): > 2/3 U _B ... +U _B (10 V < U _B < 15 V)
Durée de l'impulsion	40 ... 600 μs (typ. 500 μs) ²⁾
Durée entre deux impulsions	≥ 50 x Durée de l'impulsion
Impédance	10 kOhm relié en interne avec +U _B

Sortie

Type de sortie	1 sortie à front raide pour la durée de l'écho, protégée contre les courts-circuits collecteur ouvert PNP avec résistance pull down = 22 kOhm niveau signal 0 (absence d'écho) : -U _B niveau signal 1 (écho détecté) : ≥ (+U _B -2 V)
----------------	--

Courant assigné d'emploi I _e	15 mA, protégée contre les courts-circuits/surtensions
Influence de la température	du temps de propagation de l'écho : 0,17 %/K

Conformité aux normes

Normes	EN 60947-5-2
Conditions environnementales	
Température ambiante	-25 ... 85 °C (248 ... 358 K)
Température de stockage	-40 ... 85 °C (233 ... 358 K)

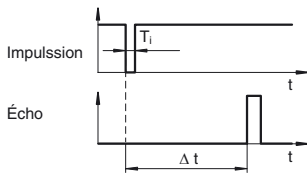
Caractéristiques mécaniques

Mode de protection	IP67
Raccordement	connecteur V1 (M12 x 1), 4 broches
Matériau	
Boîtier	laiton, nickelé, éléments en matière plastique PBT
Transducteur	résine époxy/mélange de billes de verre; mousse polyuréthane
Masse	180 g

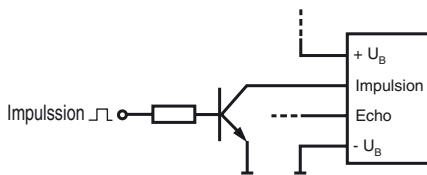
Fonction

L'écart de l'objet est défini dans un module d'exploitation commuté en aval comme par ex. un module CPE ou une unité d'exploitation existante.

L'écart de l'objet est déterminé en mode impulsion-écho à partir de la durée de propagation de l'impulsion ultrasonique Δt . L'impulsion d'émission du détecteur ultrasonique est lancée avec l'arête de signalisation décroissante sur l'entrée de signalisation du détecteur.



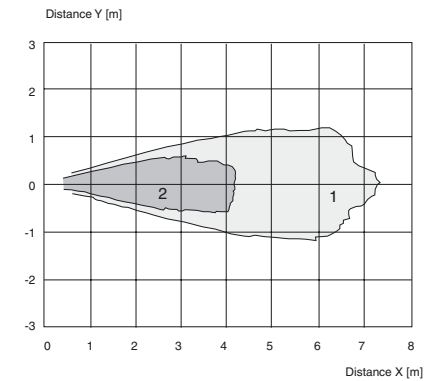
Nous recommandons de régler l'entrée de cadence du détecteur avec un transistor npn, qui déposera l'entrée de cadence sur le potentiel $-U_B$. L'entrée de cadence du détecteur est reliée au niveau interne par une résistance Pull-Up à $+U_B$.



- 1) La zone morte BR est fonction de la durée d'impulsion T_i .
En cas de durée d'impulsion inférieure, la zone morte est également plus petite.
- 2) La portée du capteur est fonction de la durée de l'impulsion T_i .
Pour une durée d'impulsion $<$ à la durée d'impulsion type, compter sur une portée inférieure.

Diagrammes/Informations supplémentaires

Courbe de réponse caractéristique



Courbe 1: surface unie 100 mm x 100 mm
Courbe 2: barre ronde, Ø 25 mm

Accessoires

BF 30
bride de fixation

BF 5-30
bride de fixation

UH3-KHD2-4E5
Appareil de traitement

UH3-KHD2-4I
Appareil de traitement

UH3-T1-KT
Appareil de traitement

V1-G-2M-PVC
Connecteur femelle

V1-W-2M-PVC
Connecteur femelle