



 ϵ

Marque de commande

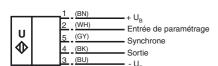
UB500-18GM75-BIT-V15

Caractéristiques

- Sortie numérique sérielle
- 3 différentes options de sortie paramétrables
- Entrée de paramétrage
- Possibilités de synchronisation
- Possibilité de désactivation
- Compensation en température
- Zone aveugle très réduite

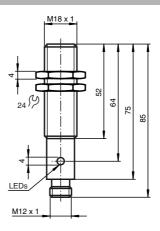
Raccordement électrique

Symbole/Raccordement :



Couleurs des fils selon EN 60947-5-2

Dimensions





Caractéristiques techniques

Caractéristiques générales

Domaine de détection	30 500 mm
Zone aveugle	0 30 mm
Cible normalisée	100 mm x 100 mm
Fréquence du transducteur	ca. 380 kHz
Retard à l'appel	ca. 50 ms
Eléments de visualisation/	
réglage	
LED verte	Power on
LED rouge	clignotant : défaut
	permanent : aucun objet détecté
Caractéristiques électriques	
Tension d'emploi	10 30 V C.C. , ondulation 10 % _{SS}
Consommation à vide I ₀	≤ 50 mA
Entrée/Sortie	
Synchronisation	1 raccordement synchrone, bidirectionnelle
	niveau signal 0 : -U _B +1 V
	niveau signal 1 : +4 V+U _B
	impédance d'entrée : > 12 kΩ
	impulsion de synchronisation : ≥ 100 μs, durée entre deux impulsions de syn-
	chronisation : ≥ 2 ms
Fréquence de synchronisation	
Fonctionnement en mode com-	< 95 Hz
mun	
Fonctionnement multiplexage	≤ 95/n Hz, n = nombre de détecteurs
Entrée	
Type d'entrée	1 entrée de paramétrage
	impédance d'entrée : > 4,7 k Ω
Sortie	
Type de sortie	1 sortie sérielle, push/pull, paramétrable
Résolution	1 mm
Ecart à la courbe caractéristique	± 1 % de la valeur fin d'échelle
Reproductibilité	± 0.5 % de la valeur fin d'échelle
Impédance de charge	> 1000 Ohm < 100 nF
Influence de la température	± 1,5 % de la valeur fin d'échelle
Conformité aux normes	1,5 % de la valeur firi d'editelle
Normes	EN 60947-5-2
Environnement	211 000 17 0 2
Température ambiante	-25 70 °C (248 343 K)
Température de stockage	-40 85 °C (233 358 K)
Caractéristiques mécaniques	
Protection	IP65
Raccordement	connecteur V15 (M12 x 1), 5 broches
Matérial	, , , , , , , , , , , , , , , , , , , ,
Boîtier	laiton nickelé
Transducteur	résine époxy/mélange de billes de verre; mousse polyuréthane, capot PBT

Connecteur V15



Masse

Paramétrage de la sortie de signalisation

Le détecteur ultrasonique dispose d'une sortie de signalisation qui représente l'écart de l'objet défini sous forme de valeur numérique proportionnelle à l'écart de l'objet. La courbe caractéristique de ce signal de sortie suit une droite basée sur le point zéro, c'est-à-dire que la valeur numérique extrapolée pour l'écart 0 (inutilisable en pratique) correspond également à 0. La valeur numérique augmente en fonction de l'écart de l'objet. La valeur numérique est émise de manière sérielle. Un mot comprend 1 bit de départ (niveau signal 1), 12 bits de donnée (valeur), et 1 bit d'arrêt (niveau signal 0).

L'écart de l'objet est calculé comme suit :

Ecart de l'objet
$$[mm] = \frac{\text{Valeur}}{2}$$

Si un objet est détecté, un niveau signal 1 est mesuré à la sortie. La largeur du bit est réglée en raccordant l'entrée de paramétrage.

Raccordement de l'entrée de paramé-	Largeur du bit
trage	
-U _B	50 μs
non raccordé	100 µs
+U _b	200 μs

A chaque fois que la tension de service est appliquée, le détecteur contrôle l'entrée du paramétrage. Toute modification de l'entrée du paramétrage pendant la marche n'a aucune influence sur la sortie de signalisation.

Indicateur LED

Le détecteur dispose de 2 LED. Ils ont la signification suivante :

LED verte : Tension de service appliquée

LED rouge: Pas d'objet détecté

Synchronisation

Pour supprimer l'influence mutuelle, le détecteur dispose d'une connexion de synchronisation. Si celle-ci est vierge, le détecteur fonctionne avec une cadence générée en interne. Une synchronisation de plusieurs détecteurs peut être obtenue selon les façons suivantes. Synchronisation externe

La détecteur peut être synchronisé par l'application d'une tension carrée externe. Une impulsion de synchronisation au niveau de l'entrée de synchronisation entraı̂ne l'exécution d'un cycle de mesure. La largeur d'impulsion doit être supérieure à 100 μs . Le cycle de mesure est démarré avec les flancs d'impulsion tombants. Un niveau bas >1 s ou une entrée de synchronisation ouverte engendre le fonctionnement normal du détecteur. Un niveau élevé sur l'entrée de synchronisation désactive le détecteur.

Deux types de fonctionnement sont possibles

- Plusieurs détecteurs sont commandés avec le même signal de synchronisation. Les détecteurs fonctionnent en phase.
- Les impulsions de synchronisation sont envoyées cycliquement à un détecteur à la fois seulement. Les détecteurs fonctionnent en multiplexage.

Synchronisation automatique

Les connexions de synchronisation allant jusqu'à 5 détecteurs avec la possibilité de synchronisation automatique sont interconnectées. Ces détecteurs fonctionnent après l'enclenchement de la tension de fonctionnement en multiplexage. Le retard de réponse augmente en conséquence du nombre de détecteurs à synchroniser.

Remarque

Si la possibilité de synchronisation n'est pas utilisée, l'entrée de synchronisation doit être reliée à la masse (0V) ou le détecteur doit être utilisé avec un câble de raccordement V1 (4 pôles).

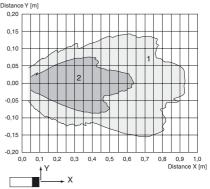
Conditions de pose

Lorsque le capteur est installé dans des endroits où la température de service peut être inférieure à 0 °C, il faut utiliser pour le montage les brides de fixation BF18, BF18-F ou BF 5-30.

Si le capteur doit être monté directement dans un trou traversant, il faut le fixer au milieu de la douille du capteur, en utilisant les écrous en acier fournis. Pour un vissage dans la partie avant de la douille filetée, il faut utiliser les écrous en plastique disponibles en accessoires, avec la bague de centrage.

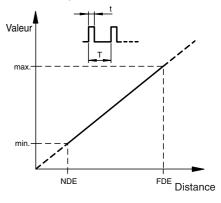
Diagrammes/Informations supplémentaires

Courbe de réponse caractéristique

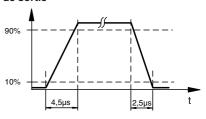


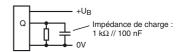
Courbe 1: surface unie 100 mm x 100 mm Courbe 2: barre ronde, Ø 25 mm

Caractéristique de sortie



Temps de montée/de descente du signal de sortie





Accessoires

MH 04-3505 support de montage

MHW 11 support de montage