



Marque de commande

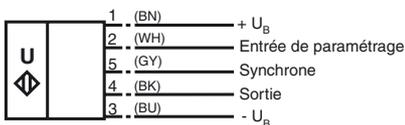
UB500-18GM75-F-V15

Caractéristiques

- Sortie de fréquences
- 3 différentes options de sortie paramétrables
- Entrée de paramétrage
- Possibilités de synchronisation
- Possibilité de désactivation
- Compensation en température
- Zone aveugle très réduite

Raccordement électrique

Symbole/Raccordement :

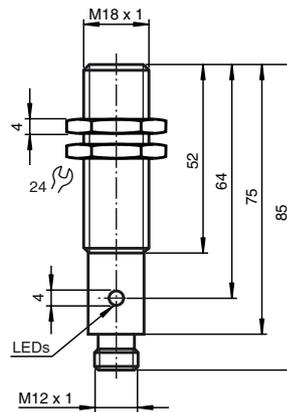


Couleurs des fils selon EN 60947-5-2.

Connecteur V15



Dimensions



Caractéristiques techniques

Caractéristiques générales

Domaine de détection	30 ... 500 mm
Zone aveugle	0 ... 30 mm
Cible normalisée	100 mm x 100 mm
Fréquence du transducteur	ca. 380 kHz
Retard à l'appel	ca. 50 ms

Eléments de visualisation/réglage

LED verte	Power on
LED rouge	clignotant : défaut permanent : aucun objet détecté

Caractéristiques électriques

Tension d'emploi	10 ... 30 V C.C. , ondulation 10 % _{SS}
Consommation à vide I ₀	≤ 50 mA

Entrée/Sortie

Synchronisation	1 raccordement synchrone, bidirectionnelle niveau signal 0 : -U _B ...+1 V niveau signal 1 : +4 V...+U _B impédance d'entrée : > 12 kΩ impulsion de synchronisation : ≥ 100 μs, durée entre deux impulsions de synchronisation : ≥ 2 ms
-----------------	---

Fréquence de synchronisation

Fonctionnement en mode commun	≤ 95 Hz
-------------------------------	---------

Fonctionnement multiplexage	≤ 95/n Hz, n = nombre de détecteurs
-----------------------------	-------------------------------------

Entrée

Type d'entrée	1 entrée de paramétrage impédance d'entrée : > 4,7 kΩ
---------------	--

Sortie

Type de sortie	1 sortie de fréquence, push/pull, paramétrable
Résolution	1 mm
Ecart à la courbe caractéristique	± 1 % de la valeur fin d'échelle
Reproductibilité	± 0,5 % de la valeur fin d'échelle
Impédance de charge	> 1000 Ohm < 100 nF
Influence de la température	± 1,5 % de la valeur fin d'échelle

Conformité aux normes

Normes	EN 60947-5-2
--------	--------------

Environnement

Température ambiante	-25 ... 70 °C (248 ... 343 K)
Température de stockage	-40 ... 85 °C (233 ... 358 K)

Caractéristiques mécaniques

Protection	IP65
Raccordement	connecteur V15 (M12 x 1), 5 broches
Matériau	
Boîtier	laiton nickelé
Transducteur	résine époxy/mélange de billes de verre; mousse polyuréthane, capot PBT
Masse	60 g

Paramétrage de la sortie de signalisation

Le détecteur ultrasonique est équipé d'une sortie de signalisation qui représente l'écart de l'objet défini sous forme de fréquence proportionnelle à l'écart de l'objet. La courbe caractéristique de ce signal de sortie suit une droite basée sur le point zéro, c'est-à-dire que la fréquence de sortie extrapolée pour l'écart de l'objet égal à 0 (inutilisable en pratique) est aussi égale à 0. La fréquence de sortie augmente en fonction de l'écart de l'objet. L'écart de l'objet est défini comme suit :

$$\text{Ecart de l'objet [mm]} = \frac{\text{Fréquence de sortie [Hz]}}{\text{Pente} \left[\frac{\text{Hz}}{\text{mm}} \right]}$$

Si aucun objet n'est identifié, un niveau signal 1 permanent est mesuré à la sortie. La croissance de la caractéristique de sortie est réglée en raccordant l'entrée de paramétrage.

Raccordement de l'entrée de paramétrage	Croissance de la caractéristique de sortie
-U _B	2 Hz/mm
non raccordé	1 Hz/mm
+U _b	4 Hz/mm

Lors de l'application de la tension de service, le détecteur contrôle l'entrée de paramétrage. Toute modification du raccordement de l'entrée de paramétrage pendant la marche n'a aucune influence sur la sortie de signalisation.

Indicateur LED

Le détecteur dispose de 2 LED. Ils ont la signification suivante :

LED verte : Tension de service appliquée

LED rouge : Pas d'objet détecté

Synchronisation

Pour supprimer l'influence mutuelle, le détecteur dispose d'une connexion de synchronisation. Si celle-ci est vierge, le détecteur fonctionne avec une cadence générée en interne. Une synchronisation de plusieurs détecteurs peut être obtenue selon les façons suivantes.

Synchronisation externe

Le détecteur peut être synchronisé par l'application d'une tension carrée externe. Une impulsion de synchronisation au niveau de l'entrée de synchronisation entraîne l'exécution d'un cycle de mesure. La largeur d'impulsion doit être supérieure à 100 µs. Le cycle de mesure est démarré avec les flancs d'impulsion tombants. Un niveau bas > 1 s ou une entrée de synchronisation ouverte engendre le fonctionnement normal du détecteur. Un niveau élevé sur l'entrée de synchronisation désactive le détecteur.

Deux types de fonctionnement sont possibles

- 1) Plusieurs détecteurs sont commandés avec le même signal de synchronisation. Les détecteurs fonctionnent en phase.
- 2) Les impulsions de synchronisation sont envoyées cycliquement à un capteur à la fois seulement. Les détecteurs fonctionnent en multiplexage.

Synchronisation automatique

Les connexions de synchronisation allant jusqu'à 5 capteurs avec la possibilité de synchronisation automatique sont interconnectées. Ces détecteurs fonctionnent après l'enclenchement de la tension de fonctionnement en multiplexage. Le retard de réponse augmente en conséquence du nombre de détecteurs à synchroniser.

Remarque

Si la possibilité de synchronisation n'est pas utilisée, l'entrée de synchronisation doit être reliée à la masse (0V) ou le détecteur doit être utilisé avec un câble de raccordement V1 (4 pôles).

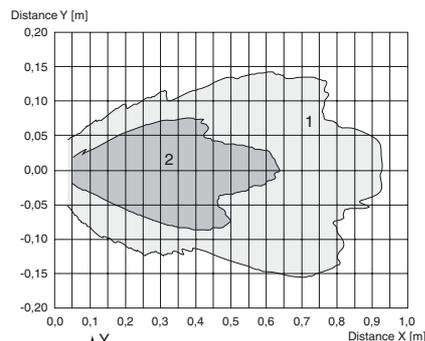
Conditions de pose

Lorsque le capteur est installé dans des endroits où la température de service peut être inférieure à 0 °C, il faut utiliser pour le montage les brides de fixation BF18, BF18-F ou BF 5-30.

Si le capteur doit être monté directement dans un trou traversant, il faut le fixer au milieu de la douille du capteur, en utilisant les écrous en acier fournis. Pour un vissage dans la partie avant de la douille filetée, il faut utiliser les écrous en plastique disponibles en accessoires, avec la bague de centrage.

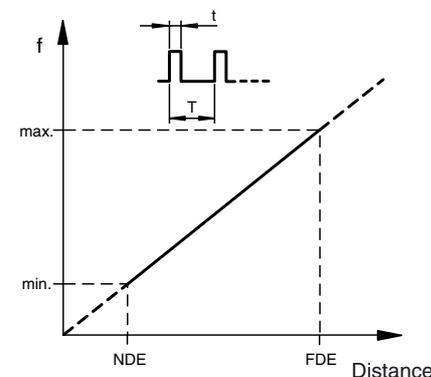
Diagrammes/Informations supplémentaires

Courbe de réponse caractéristique

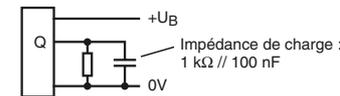
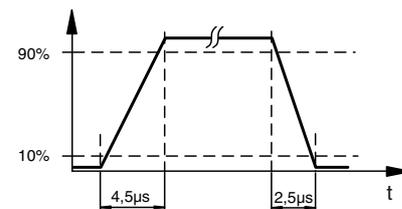


Courbe 1: surface unie 100 mm x 100 mm
 Courbe 2: barre ronde, Ø 25 mm

Caractéristique de sortie



Temps de montée/de descente du signal de sortie



Accessoires

MH 04-3505 support de montage

MHW 11 support de montage

Date de publication: 2006-10-18 11:34 Date d'édition: 2006-10-18 12:0318_FRA.xml